Planetengetriebe PE / PBE - Baureihe





Cycloid Gearboxes



Planetengetriebe Planetary Gearboxes



Kegelrad-Planetengetriebe **Bevel Planetary Gearboxes**



Kegelradgetriebe **Bevel Gearboxes**



Hypoidgetriebe Hypoid Gearboxes



Hypoid-Stirnradgetriebe Hypoid Helical Gearboxes



Getriebemotoren



Verzahnungsentwicklung Gear Development

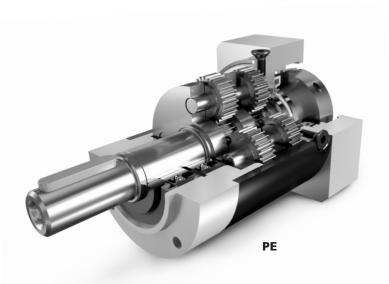


EPPINGER Planetengetriebe

Die Planetengetriebe der Baureihe PE komplettieren die gesamte Palette der Automatisierungsgetriebe, welche unter anderem High - End Planeten-, Zykloiden-, Winkel, Hypoidgetriebe sowie Kombinationen daraus umfasst.

Die Winkellösung PBE ergänzt diese Baureihe durch ein vorgeschaltetes Kegelradgetriebe.

Die Spiralverzahnung in der Vorstufe sorgt für geräuscharmen Lauf.





MERKMALE UND VORZÜGE DER PE/PBE PLANETENGETRIEBE-BAUREIHE

PE

- Einsatzgehärtete und geschliffene Hohlräder
- Einsatzgehärtete und geschliffene Planeten- und Sonnenräder sorgen für erhöhte Übertragungsgüte und lange Lebensdauer
- Geringes Verdrehspiel
- Einfachste Adaption von Motor und Planetengetriebe durch Wechselflansch - Baukastensystem
- Hohe Flexibilität durch bewährtes Antriebshohlwellenkonzept
- Integrierter axialer L\u00e4ngenausgleich zur Kompensation der thermisch bedingten L\u00e4ngenausdehnung der Motorzapfenwelle
- Hoher Wirkungsgrad und geräuscharmer Lauf durch hohe Zahnflankengüte, nadelgelagerte Planetenräder und hochwertigem Schmierstoff
- Hohe Verdrehsteifigkeit und hohes Not-Aus Moment durch robuste Getriebekonstruktion und optimierte Verzahnungsgeometrie
- Vier Getriebebaugrößen für Abtriebsdrehmomente von 4-270 Nm
- Übersetzungsbereich von i=3 bis i=512
- Wartungsfrei durch Lebensdauer-Fettschmierung
- Geeignet für alle Einbaulagen
- Schutzklasse IP64 durch Viton Wellendichtringe

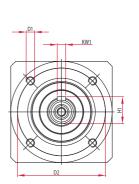
PBE

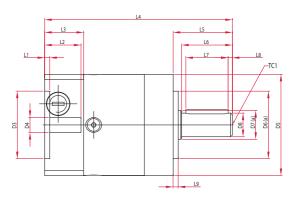
- Einsatzgehärtetes und geschliffenes Hohlrad
- Einsatzgehärtete und geschliffene Planeten- und Sonnenräder sorgen für erhöhte Übertragungsgüte und lange Lebensdauer
- Geringes Verdrehspiel
- Einfachste Adaption von Motor und Planetengetriebe durch Wechselflansch - Baukastensystem
- Hohe Flexibilität durch bewährtes Antriebshohlwellenkonzept
- Integrierter axialer L\u00e4ngenausgleich zur Kompensation der thermisch bedingten L\u00e4ngenausdehnung der Motorzapfenwelle
- Hoher Wirkungsgrad und geräuscharmer Lauf durch hohe Zahnflankengüte, nadelgelagerte Planetenräder und hochwertigem Schmierstoff
- Hohe Verdrehsteifigkeit und hohes Not-Aus Moment durch robuste Getriebekonstruktion und optimierte Verzahnungsgeometrie
- Vier Getriebebaugrößen für Abtriebsdrehmomente von 4-270 Nm
- Übersetzungsbereich von i=3 bis i=512
- Wartungsfrei durch Lebensdauer-Fettschmierung
- Geeignet für alle Einbaulagen
- Schutzklasse IP64 durch Viton Wellendichtringe
- Geräuscharmer Lauf durch Spiralkegelradverzahnung nach Gleason

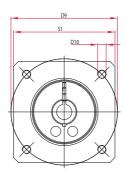
Leistungsdaten

Leistangsdaten								
	Zeichen	Einheit	Überset- zung	PE040 PBE040	PE060 PBE060	PE080 PBE080	PE120 PBE120	Stufen- zahl
			i = 3 : 1	11	30	95	160	
			i = 4 : 1	16	40	125	160	
			i = 5 : 1	16	40	115	200	1
			i = 7 : 1	9	30	70	140	1
			i = 8 : 1	7	20	55	120	
			i = 10 : 1	6	16	45	95	
			i = 9 : 1	18	46	125	230	
			i = 12 : 1	18	46	125	270	
			i = 15 : 1	18	46	115	270	
			i = 16 : 1	21	46	125	270	
			i = 20 : 1	21	46	125	270	2
Nenn-Abtriebsdrehmoment			i = 25 : 1	21	46	115	270	_
[bei einer Abtriebsdrehzahl von 100 U/min, Motorantrieb,	T _{2N}	Nm	i = 32 : 1	21	46	125	270	
Dauerbetrieb S1 und Umgebungstemperatur von 30°C]			i = 40 : 1	21	46	115	270	
				8	20	55	120	
			i = 64 : 1					
			i = 60 : 1	21	46	115	270	
			i = 80 : 1	21	46	125	270	
			i = 100 : 1	21	46	125	270	
			i = 120 : 1	21	46	125	270	
			i = 160 : 1	21	46	125	270	3
			i = 200 : 1	21	46	115	270	
			i = 256 : 1	21	46	125	270	
			i = 320 : 1	21	46	115	270	
			i = 512 : 1	8	20	55	120/140	
Max. Beschleunigungsdrehmoment								
[zulässig für 30000 Lastspiele unter den gleichen Betriebsbedingungen wie bei T2N]	T _{2B}	Nm		1,6 x T2N				ufen
NOT-AUS-Drehmoment	т	Nm		2 x T2N				Alle Stufen
[1000x während der Getriebelebensdauer zulässig]	T _{2Not}	INIII		2 X 12IV			⋖	
Nenn-Antriebsdrehzahl	n _{1N}	U/min		5000	4500	4000	3500	
Max. Antriebsdrehzahl	n _{1max}	U/min		6500	6500	6500	6500	
	Imax		_	≤ 14	≤ 9	≤ 7	≤ 6	1
v I I i lee								2
Verdrehspiel PE		arcmin		≤ 18	≤ 11	≤ 9	≤ 8	
		_		≤ 21	≤ 14	≤ 11	≤ 10	3
				≤ 20	≤ 15	≤ 12	≤ 10	1
Verdrehspiel PBE		arcmin		≤ 24	≤ 17	≤ 14	≤ 12	2
				≤ 28	≤ 20	≤ 16	≤ 14	3
Max. zulässige Radialkraft ¹	F _{Rmax}	N		165	350	750	1600	Alle
Max. zulässige Axialkraft ¹	F _{Amax}	N	_	165	450	900	2200	Stufen
Max. zulässige Radialkraft ²	F _{Rmax}	N	Jgel	210	415	800	1820	A IJ -
Max. zulässige Axialkraft ²		N	tzur	210	525	1050	2650	Alle Stufen
man zalassiye Anlaiki alt	F _{Amax}		Alle Übersetzungen					
W 1 1 4 70 1 7		Nm/ arcmin	Übe	1,02	2,35	6,12	12,20	1
Verdrehsteifigkeit			l e	1,09	2,52	6,52	12,55	2
			∢	1,02	2,50	6,35	12,22	3
						PBE 94%		1
Wirkungsgrad bei Volllast	η	%				PBE 92% PBE 90%		2
Laufgeräusch			-					
(gemessen in 1m Abstand, im Leerlauf bei 3000 U/min Antriebsdrehzahl und i=5)	L _{pa}	dB(A)		PE ≤ 60 PBE ≤ 70	PE ≤ 60 PBE ≤ 72	PE ≤ 65 PBE ≤ 75	PE ≤ 68 PBE ≤ 76	Alle Stufen
				0,4	1,0	2,3	7	1
Gewicht PE	m	kg		0,5	1,2	2,8	10	2
		9		0,6	1,5	3,4	12	3
Gewicht PBE	m	ka	-	O,6 1,5 3,4 12 Auf Anfrage				
	m	kg 	1					
Lebensdauer	L _h	h	_		GN			
Schmierung			_	Fettschmierung				tuf
Min. Betriebstemperatur		°C				25		Alle Stufen
Max. Betriebstemperatur		°C	_	90				₹
Schutzart]	IP 64				
Einbaulage				beliebig				
Motorflansch]		opt	onal		
								L

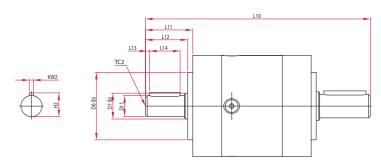
¹ an der Abtriebszapfenwellenmitte für 30000h Lagerlebensdauer unter den gleichen Betriebsbedingungen wie bei T2N ² an der Abtriebszapfenwellenmitte für 20000h Lagerlebensdauer unter den gleichen Betriebsbedingungen wie bei T2N





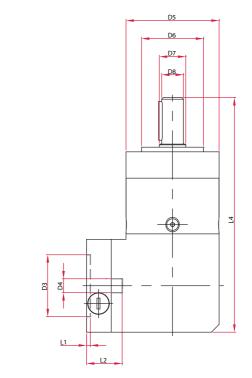


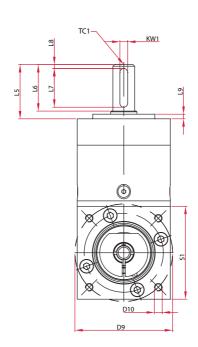
Option1: Antriebsvollwelle



Abmessungen PE (in mm)

			PE040	PE060	PE080	PE120	Stufenzahl	
D1	Befestigungsgewinde Abtriebsseite		M4x6	M5x8	M6x10	M10x16		
D2	Lochkreisdurchmesser Abtriebsseite		34	52	70	100		
D3	Zentrierdurchmesser Antriebsseite	Н7		1				
D4	Bohrungsdurchmesser Antriebswelle	(max.) G7	11	19	24	35	1	
D5	Außendurchmesser		42	60	80	120		
D6(a)	Zentrierdurchmesser Abtriebsseite	h6	26	40	60	80		
D6(b)	Zentrierdurchmesser Antriebsseite	h6	26	40	60	80		
D7(a)	Wellenschulterdurchmesser Abtriebsseite		12	17	25	35		
D7(b)	Wellenschulterdurchmesser Antriebsseite		12	17	25	35		
D8	Abtriebswellen-Durchmesser	h7	10	14	20	25		
D9	Lochkreisdurchmesser Antriebsseite				Alle Stufen			
D10	Befestigungsgewinde Antriebsseite							
D11	Antriebswellen-Durchmesser	j6	8	10	16	20	1	
H1	Passfederhöhe Abtriebswelle		11,2	16	22,5	28		
H2	Passfederhöhe Antriebswelle		8,8	11,2	18	22,5		
KW1	Passfederbreite Abtriebswelle		3	5	6	8		
KW2	Passfederbreite Antriebswelle		2	3	5	6		
L1	Zentrierbundtiefe Antriebsseite						1	
L2	Bohrungstiefe Antriebsseite				pezifisch			
L3	Länge des Antriebsflansches							
L4	Gesamtlänge mit Antriebshohlwelle							
L5	Abtriebswellenlänge bez. auf Gehäuse		26	35	40	56		
L6	Abtriebswellenlänge		23	30	36	50		
L7	Passfederlänge Abtriebswelle		18	25	28	40	Alle Stufen	
L8	Passfederpositon bez. auf Wellenende		2,5	3	4	5		
L9	Zentrierbundlänge Abtriebsseite		2	3	3	5		
L10	Gesamtlänge mit Antriebsvollwelle							
L11	Antriebswellenlänge bez. auf Gehäuse		20	28	30	45		
L12	Antriebswellenlänge		17	23	26	40		
L13	Passfederposition bez. auf Wellenende - A	ntriebsseite	2,5	2,5	3	4		
L14	Passfederlänge Antriebswelle		12	18	20	32	Alle Stufen	
S1	Flansch-Quadratmaß Antriebsseite]				
TC1	Gewinde in Abtriebswelle gemäß DIN332		M3x9	M5x12	M6x16	M10x22		
TC2	Gewinde in Antriebswelle gemäß DIN332		M3x9	M3x9	M5x12	M6x16		
Kons	Konstruktionsänderungen vorbehalten. Vor Bestellung empfehlen wir eine technische Abklärung.							





Abmessungen PBE (in mm)

L16

KW

L3

D2

			PBE040	PBE060	PBE080	PBE120	Stufenzahl		
D1	Befestigungsgewinde Abtriebsseite		M4x6	M5x8	M6x10	M10x16			
D2	Lochkreisdurchmesser Abtriebsseite		34	52	70	100			
D3	Zentrierdurchmesser Antriebsseite	H7		1					
D4	Bohrungsdurchmesser Antriebswelle	(max.) G7	11	14	19	35	1		
D5	Außendurchmesser		42	60	80	120			
D6	Zentrierdurchmesser Abtriebsseite	h6	26	40	60	80			
D7	Wellenschulterdurchmesser Abtriebsseite		12	17	25	35			
D8	Abtriebswellen-Durchmesser	h7	10	14	20	25	Alle Stufen		
D9	Lochkreisdurchmesser Antriebsseite			1					
D10	Befestigungsgewinde Antriebsseite		motorspezifisch						
Н1	Passfederhöhe Abtriebswelle		11,2	16	22,5	28	1		
KW1	Passfederbreite Abtriebswelle		3	5	6	8			
L1	Zentrierbundtiefe Antriebsseite]		
L2	Bohrungstiefe Antriebsseite		motorspezifisch						
L3	Länge des Antriebsflansches								
			135	154	192	298	1		
L4	Gesamtlänge		150	169	207	321	2		
			164	184	222	343	3		
L5	Abtriebswellenlänge bez. auf Gehäuse		26	35	40	56			
L6	Abtriebswellenlänge		23	30	36	50			
L7	Passfederlänge Abtriebswelle		18	25	28	40			
L8	Passfederposition bez. auf Wellenende		2,5	3	4	5	Alla Cturfam		
L9	Zentrierbundlänge Abtriebsseite		2	3	3	4	Alle Stufen		
L16	Gehäusehöhe Antriebsseite								
S 1	Flansch-Quadratmaß Antriebsseite		motorspezifisch						
TC1	Gewinde in Abtriebswelle gemäß DIN332		M3x9	M5x12	M6x16	M10x22			
Kons	Konstruktionsänderungen vorbehalten. Vor Bestellung empfehlen wir eine technische Abklärung.								

Die EPPINGER Präzisionsgetriebe auf einen Blick



Unsere Produktpalette umfasst **Kegelrad-, Hypoid-, Planeten-, Zykloid, kundenspezi- fische Sondergetriebe und Verzahnungsteile.** Die **kompakte Monoblockbauweise** macht unsere Getriebe **einzigartig**.



